

СМАДЖАЮ (ШЭНЬЧЖЭНЬ) КО., ЛТД

Руководство пользователя прецизионной системы

Каталог

1、 Введение.....	1
1.1 Цель приготовления	1
1.2 Справочный материал.....	1
1.3 Термины и сокращения.....	1
2、 Обзор программного обеспечения.....	1
2.1 Назначение программного обеспечения.....	1
2.2 Запуск программного обеспечения.....	2
2.3 Производительность программного обеспечения.....	2
3、 Введение в функции программного обеспечения	3
3.1 Отображение интерфейса и функция скрытия.....	3
3.1.1 Дневной ночной режим.....	3
3.1.2 Камера.....	4
3.1.3 Спутник.....	4
3.1.4 Статус базовой станции и дифференциальная задержка.....	5
3.1.5 Отклонение от ошибки линии ab.....	5
3.1.6 Скорость работы в реальном времени.....	6
3.1.7 Ширина сельскохозяйственных орудий.....	6
3.1.8 Отображение времени.....	6
3.1.9 Сетевые операторы, уровень сигнала и подключения к точкам доступа	6
3.1.10 Текущее имя задания и тип задания.....	6
3.1.11 Переключение головы вверх или угла обзора сверху.....	6
3.1.12 Быстрое позиционирование.....	6
3.1.13 Рабочая зона.....	6
3.1.14 Отображение состояния оборудования и самопроверка.....	7
3.1.15 Система.....	7
3.1.16 Информационная ионизация.....	7
3.1.17 Сельскохозяйственные инструменты.....	7

3.1.18	Линия АВ.....	7
3.1.19	Кнопка быстрого доступа к ручной записи.....	8
3.1.21	Кнопка быстрого доступа к чувствительности.....	8
3.1.22	Кнопка переключения автопилота.....	8
3.1.23	Предупреждающая подсказка.....	8
3.2	Состояние.....	10
3.3	Система.....	10
3.3.1	Настройки спутника.....	10
3.3.2	Управление сельскохозяйственными орудиями.....	12
3.3.3	Автопилот.....	13
3.3.4	Системные настройки.....	17
3.4	Информатизация.....	20
3.4.1	Информация о пользователе.....	20
3.4.2	Информация об оборудовании.....	20
3.4.3	Статистика работы.....	21
3.5	Линия АВ.....	21
4、	Процесс использования и спецификация.....	24
4.1	Ввод информации и регистрация.....	24
4.2	Ввод параметров автомобиля.....	25
4.3	Выберите базовую станцию и подключитесь.....	25
4.4	Ввод в эксплуатацию автоматического вождения.....	25
4.5	Использование автоматического вождения.....	26

1. Введение

1.1 Цель приготовления

Целью написания данного руководства по эксплуатации является полное описание функций и операционной среды программного обеспечения, чтобы пользователи могли понять объем и метод использования программного обеспечения, а также предоставить необходимую информацию для обслуживания и обновления программного обеспечения.

1.2 Справочный материал

Никто.

1.3 Термины и сокращения

Чувствительность: эквивалентна коэффициенту стабильности линии предыдущего программного обеспечения для автоматического вождения. Он в основном регулирует чувствительность двигателя. Чем выше установленное значение, тем более чувствительным является вращение двигателя, а чем ниже значение, тем менее оно чувствительно.

Степень достоверности: для степени достоверности можно выбрать различные значения, которые в основном регулируют чувствительность гироскопа. Чем меньше установленное значение, тем выше чувствительность. Как правило, значение по умолчанию равно 0,01.

Автоматическая калибровка: в основном калибровка смещения по азимуту.

Коррекция наклона: коррекция крена в реальном времени.

Порог ограничения скорости: максимальная скорость, разрешенная в автоматическом режиме вождения. Если он превышает, автоматическое вождение будет отключено. Диапазон регулировки 0-50км/ч, по умолчанию 20км/ч.

Управление потоком: интеллектуальная система управления распылением GNSS.

2. Обзор программного обеспечения

2.1 Назначение программного обеспечения

Предыдущее программное обеспечение для автоматического вождения можно широко использовать при посеве, вспашке,

рыхление, окучивание, опрыскивание, пересадка, уплотнение земли, сбор урожая и другие сценарии работы, но это может соответствовать только одному режиму работы. Разработка этого программного обеспечения заключается в интеграции нескольких программ в одно программное обеспечение без установки нескольких программ. Таким образом, различные операции могут выполняться только с одним программным обеспечением, а операции также могут комбинироваться. Например, два разных задания выполняются одновременно с одним программным обеспечением.

2.2 Программное обеспечение работает

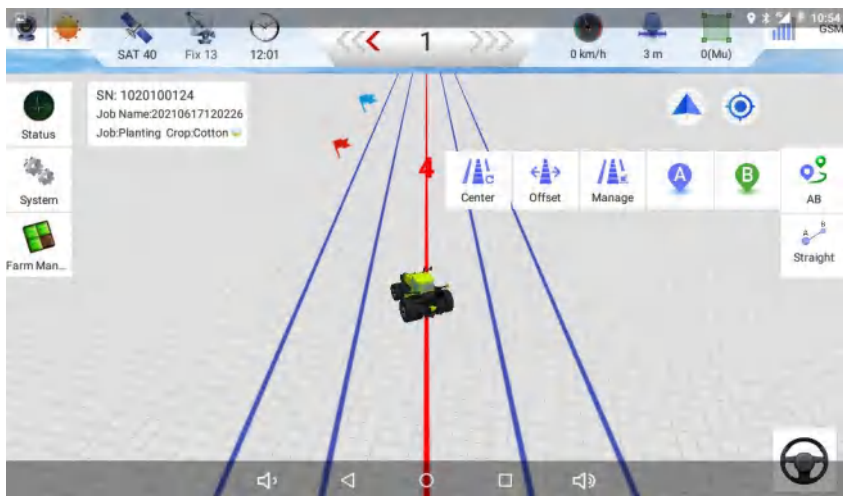
Аппаратная среда программного обеспечения: планшетные (мобильные) устройства Android 4 или выше, а программная среда: среда eclipse и Android studio. После установки программного обеспечения вы можете напрямую щелкнуть соответствующий значок, чтобы войти в программное обеспечение.

2.3 Производительность программного обеспечения

① Скорость отклика программного обеспечения простая операция со страницей (простая операция добавления, редактирование, удаление и просмотр деталей), время ≤ 1 с; ② Скорость отклика сложной страничной операции (сложное отображение, список, конфигурация и другие интерфейсы), время ≤ 1 с; ③ Программное обеспечение работает непрерывно без заеданий в течение 24 часов.

3. Введение функций программного обеспечения

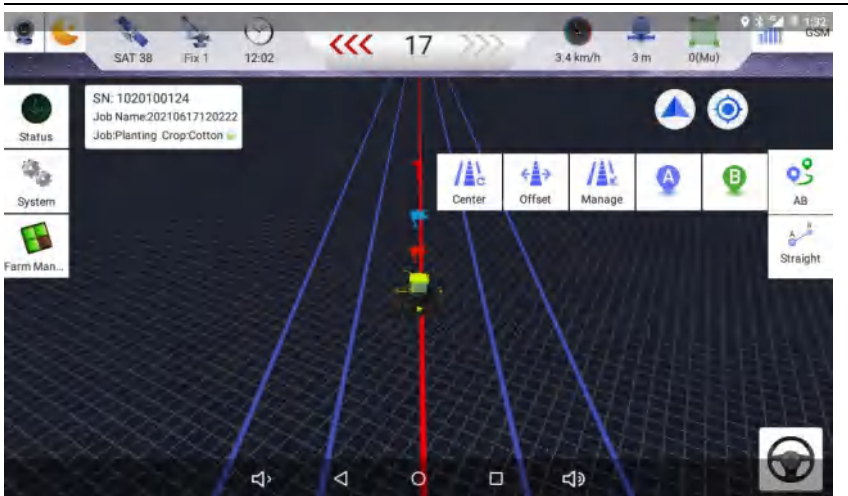
3.1 Отображение интерфейса и функция скрытия



3.1.1 Дневной ночной режим



Переключение между дневным и ночным режимами, по умолчанию установлен дневной режим.



3.1.2 Камера



Когда камера включена или выключена, она выключена по умолчанию. Увеличьте масштаб

Кнопка полноэкранного режима и камера может быть отключена во второстепенной точке.

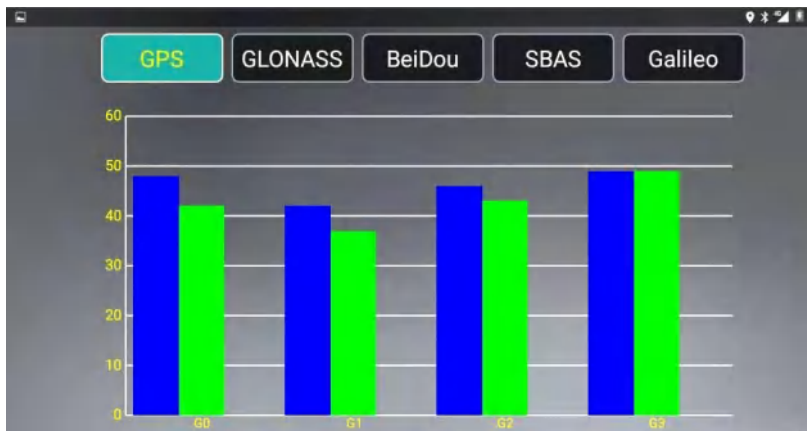


3.1.3 Спутник



Количество ближайших спутников, функция скрытия: просмотр звездной карты и отношения сигнал/шум

соотношение:



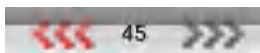
3.1.4 Состояние базовой станции и дифференциальная задержка



Текущее состояние подключения оборудования и базовой станции и дифференциальная задержка.

Скрыть функцию: Нажмите, чтобы быстро перейти к соединению с базовой станцией.

3.1.5 Ошибка отклонения от линии ab



При включенном автоматическом вождении ошибка отклонения автомобиля от линии АВ отображается в режиме реального времени.

3.1.6 Скорость работы в реальном времени



Мониторинг скорости в режиме реального времени и функция сокрытия во время движения автомобиля: нажмите, чтобы

перейти к системным настройкам и установить пороговое значение ограничения скорости.

3.1.7 Ширина сельскохозяйственных орудий



После добавления сельскохозяйственных инструментов будет отображаться ширина установленных сельскохозяйственных инструментов.

3.1.8 Отображение времени



Отображение времени в формате часов, минут и секунд.

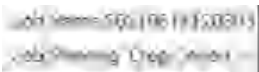
3.1.9 Сетевые операторы, мощность сигнала и точки доступа.



Для отображения сетевых операторов и уровня сигнала сети, используемого

планшете отображается только одна карта.

3.1.10 Текущее имя задания и тип задания



Отображение и скрытие текущего имени задания и типа задания после

создание линии АВ / задания: нажмите, чтобы изменить тип задания и тип обрезки.

3.1.11 Переключение головы вверх или угла обзора сверху



Переключите головку вверх или вид сверху рабочего интерфейса в соответствии с личными

потребностями во время работы.

3.1.12 Быстрое позиционирование



Когда транспортное средство и линия пресса исчезнут и их не будет видно, нажмите, чтобы

быстро вернуться в центр экрана.

3.1.13 Рабочая зона



Отображение рабочей области в режиме реального времени во время работы (также можно отключить), скрыто

Функция: нажмите и удерживайте, чтобы удалить дорожку, очистить текущую рабочую область и изменить имя рабочей линии на текущее имя строки по умолчанию.

3.1.14 Отображение состояния оборудования и самопроверка



Отображение состояния оборудования в режиме реального времени и функция самопроверки

оборудование.

3.1.15 Система



Различные настройки устройства включают настройки спутников, сельскохозяйственных орудий управление, автоматическая навигация, интеллектуальное распыление, настройка системы, скрытые функции: длительное нажатие может нажать или отключить кнопку быстрого доступа для автоматического вождения, включая чувствительность, управление сельскохозяйственными орудиями, кнопку ручной записи и рабочую область. Когда поток трафика будет открыт, появится функция быстрого отключения или выключения потока.

3.1.16 Информационная ионизация



Включая информацию о пользователе, информацию об оборудовании и статистику работы.

3.1.17 Сельскохозяйственные инструменты



Это кнопка быстрого доступа к настройке сельскохозяйственного инструмента в интерфейсе, которую можно закрыть.

3.1.18 Линия АВ



Он используется для автоматического вождения по прямой линии, кривой и настройке пути.

линия.

3.1.19 Кнопка быстрого доступа к ручной записи



Используется для записи трека вручную. При включении этой кнопки будет отсутствие генерации трека при включенном автопилоте. Только при его включении может быть генерация трека.

3.1.21 Кнопка быстрого доступа к чувствительности



То есть он эквивалентен коэффициенту устойчивости предыдущей линии. 3.1.22

Кнопка переключения автопилота



Используется для запуска или завершения автопилота.

3.1.23 Предупреждение

Он включает в себя соединение между базовой станцией и сетью, а также аппаратное соединение. Подробнее см. в следующей таблице. Скрытые функции: в случае предупреждения базовой станции щелчок по предупреждению приведет к подключению к базовой станции, в случае другого предупреждения щелчок по предупреждению приведет к переходу к состоянию оборудования, а щелчок по самопроверке может выявить проблему.

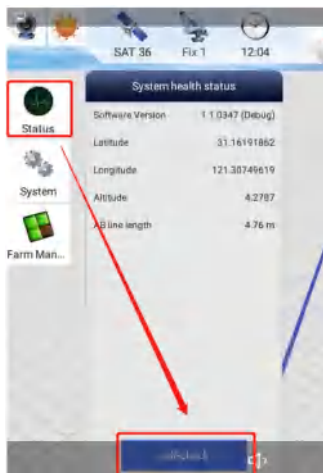
Категория	Оперативное содержание	Описание проблемы	Причины проблемы	Решение
База станция и сеть	Нет спутниковых данных	Количество спутников равно 0	1. Антенна GNSS не связанной 2. Линия GNSS или GNSS антенна поврежден 3. Автомобиль находится в помещении или сильно заблокирован	1. Подключите GNSS антенна 2. Заменить В соответствующий оборудование 3. Подведите автомобиль к открытой площади
База станция и сеть	Нет сети	1. Одноточечное состояние 2. Планшет без интернета	1. Плохой сигнал сети 2. Сетевая антенна не подключен	1. Подведите автомобиль к место с хорошей сетью сигнал

			<p>3. Сетевая антенна поврежден</p>	<p>2. Проверьте, если сеть антенна <small>качество</small> хорошо связаный</p> <p>3. Заменить в сеть антенна</p>
База станция и сеть	<p>Аномальный ориентация <small>данные</small></p>	<p>Нет информации о заголовке</p>	<p>1. Правильный GNSS антенна не подключена</p> <p>2. Кабель GNSS или GNSS антенна <small>качество</small> поврежден</p> <p>3. Автомобиль находится в помещении или сильно заблокирован</p>	<p>1. Подключите GNCC антенна</p> <p>2. Заменить в соответствующий оборудование</p> <p>3. Подведите автомобиль к открытая площадка</p>
База станция и сеть	<p>Базовая станция не связаный</p>	<p>Нет данных базовой станции полученный когда в сеть в норме</p>	<p>1. Нет база станция выбран в сеть <small>сервисный режим</small></p> <p>2. Радиобазы станция проблема или нет сети в режиме D21</p> <p>3. Не авторизовался CORS-режим</p>	<p>1. Подключиться к базе станция</p> <p>2. Проверить радиобазы станция/D21</p> <p>3. Войдите в CORS</p>
База станция и сеть	<p>Плохое качество сигнала</p>	<p>Плавающий, псевдоальность</p>	<p>1. Слишком далеко от базовая станция</p> <p>2. <small>текущий</small> оклиания окружающей среды</p> <p>3. Блокировка препятствий базовая станция</p>	<p>1. Подключиться к базе станция которая ближе</p> <p>2. Выезд на открытую площадку</p> <p>3. Подключиться к другой базе станции поблизости</p>
База станция и сеть	<p>Точка останова для продолжения строка 300 (обратный отсчет)</p>	<p>Дифференциал <small>надежность</small> превышает 3005</p>	<p>Нет данных базовой станции</p>	<p>1. Проверьте сеть</p> <p>2. Измените, чтобы подключиться к другой база станции рядом</p>
Аппаратное соединение	<p>The <small>двигатель</small> <small>качество</small> нет</p>	<p>Подскажите, когда нет</p>	<p>1. Плохой контакт</p>	<p>1. Замена основного</p>

	связанный	данные о состоянии двигателя	основной жгут проводов 2. Есть проблема с выключателем питания	жгут проводов 2. Замените переключатель 3. Перегрузите устройство
Аппаратное соединение	ИМУ не подключен	Нет данных гироскопа	1. Урон гироскопа 2. Отказ кабеля	1. Замените гироскоп 2. Замените кабель
Аппаратное соединение	Датчик угла нет связанный	Нет значения датчика угла	1. Отказ кабеля 2. Неисправность датчика угла 3. Датчик угла вне измерения диапазон	1. Замените кабель 2. Замените угол датчик 3. Отрегулируйте положение датчик угла

3.2 Состояние

Когда он включен, будет отображаться состояние оборудования, включая версию программного обеспечения, долготу и широту, связанные с двигателем и т. д. Если есть проблема, можно провести самопроверку, чтобы проверить проблему.



3.3 Система

3.3.1 Настройки спутника

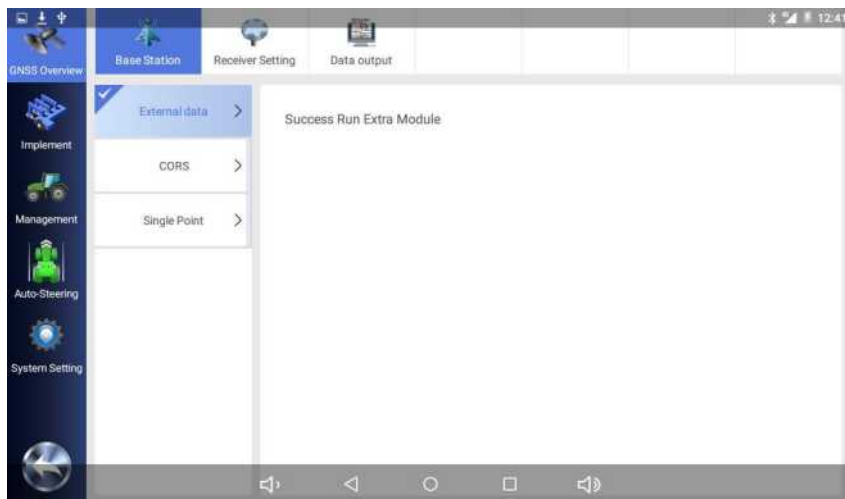
3.3.1.1 Подключение базовой станции

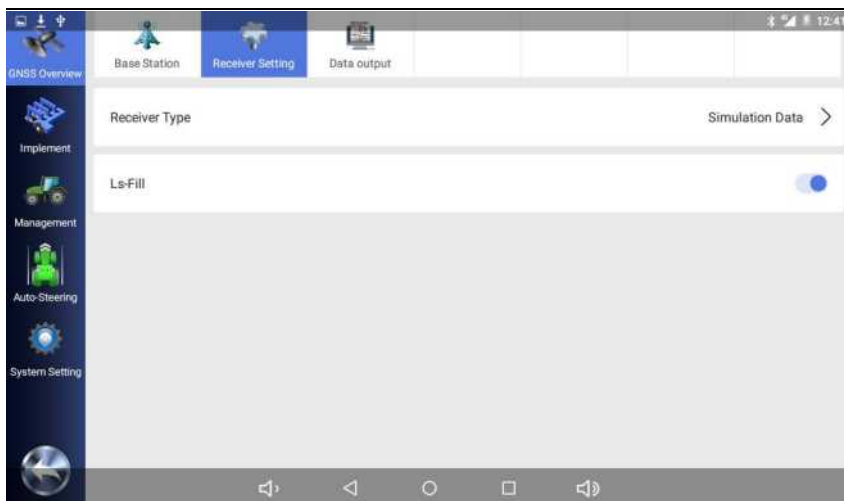
Выбор режима: Есть три режима: сетевой сервис, внешняя связь

модуль (D21/D10) и CORS. Режим использования: сетевая услуга заключается в подключении к сетевой базовой станции. При подключении сначала нажмите «Обновить», а затем выберите базовую станцию рядом с подключением; Внешний коммуникационный модуль представляет собой базовую радиостанцию. При использовании базовой радиостанции вы можете выбрать канал, прочесть и установить радиочастоту; В режиме CORS необходимо войти в учетную запись CORS. Войдите в учетную запись и нажмите «Войти». Ее можно использовать после успеха.

3.3.1.2 Настройки приемника

В настоящее время существует две функции типа приемника и выносливости точки останова. Можно выбрать пять типов приемников: двойная антенна T100 «все в одном», одинарная антенна T100 «все в одном», R21, r70 и аналоговые данные. Стойкость к точкам останова включена по умолчанию. Порт вывода данных и скорость вывода данных по умолчанию отсутствуют.

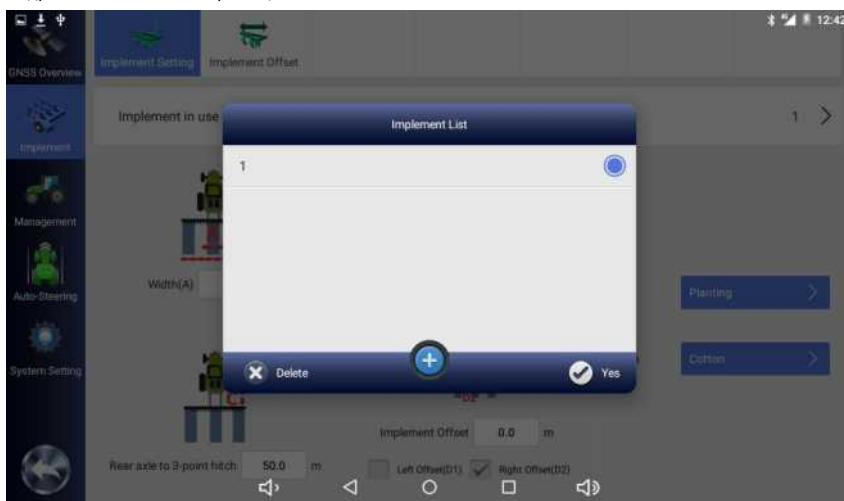


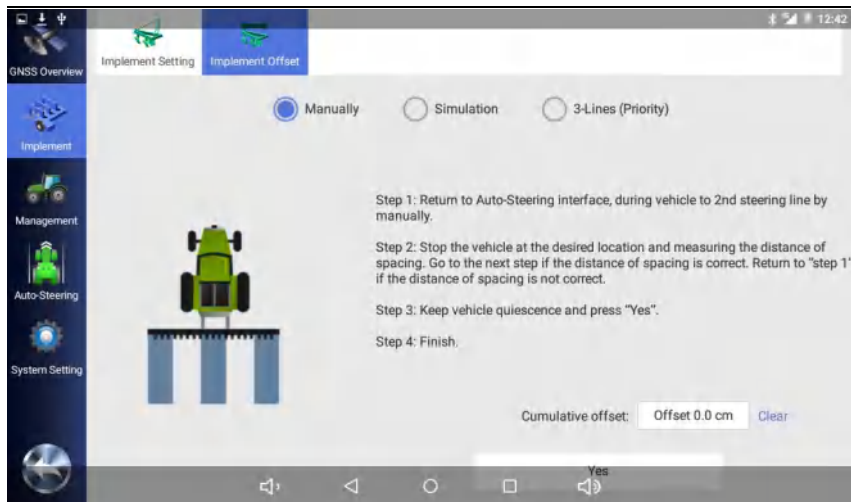


3.3.2 Управление сельскохозяйственными орудиями

Настройка сельскохозяйственного инструмента: Щелкните текущее сельскохозяйственное орудие, чтобы добавить сельскохозяйственные орудия, и щелкните значок плюса в окне, чтобы добавить. После добавления имени вы можете установить параметры сельскохозяйственных орудий и изменить операцию/тип культуры.

Коррекция сельскохозяйственных орудий: существует три метода, и конкретные этапы операции подробно описаны на странице.





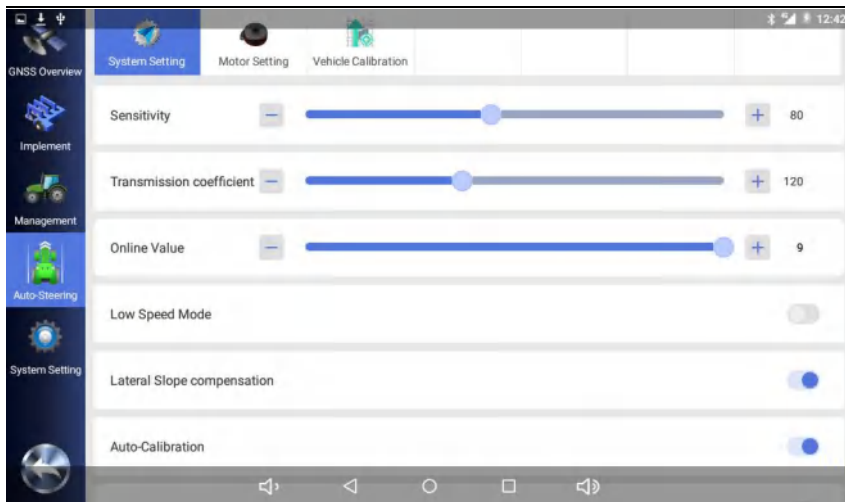
3.3.3 Автопилот

3.3.3.1 Настройки навигации

Чувствительность: То есть коэффициент линейной устойчивости предыдущего ПО для автоматического вождения. Чем выше установленное значение, тем чувствительнее вращение двигателя, а чем ниже значение, тем менее чувствителен он.

Медленный режим: Это используется для работы на низкой скорости.

Коррекция наклона: Он включен по умолчанию, и коррекция качки в реальном времени может повысить точность работы, особенно при плохом состоянии склона. **Автоматическая калибровка:** Он включен по умолчанию. Он используется для калибровки азимутального смещения одиночных и двойных гироскопов в режиме реального времени и улучшения уровня прямолинейности транспортного средства. Если это режим датчика угла, рекомендуется отключить его после отладки.



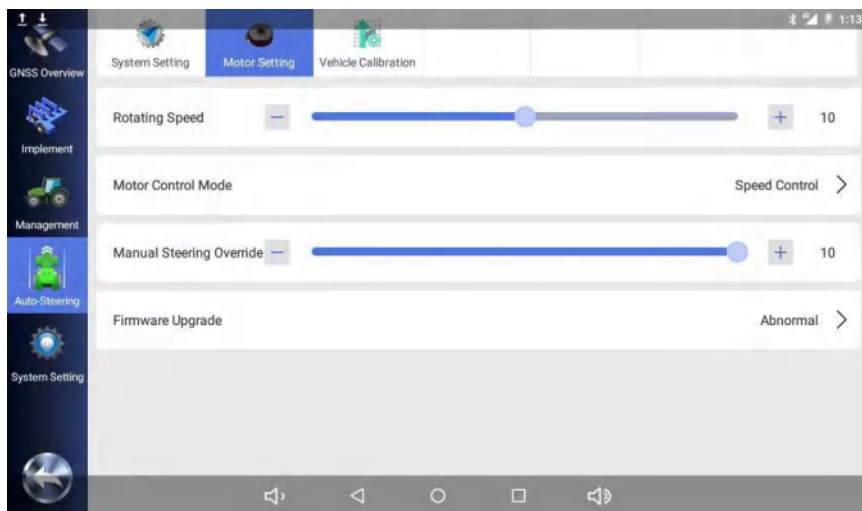
3.3.3.2 Настройка двигателя

Скорость двигателя: Скорость коррекции скорости двигателя. Чем больше скорость, тем быстрее коррекция, чем меньше скорость, тем медленнее.

Режим управления двигателем: Включая контроль скорости и контроль положения. По умолчанию установлено управление скоростью.

Чувствительность ручного спуска: Сложность ручного сброса навигации. Чем больше значение, тем труднее освободиться, а чем меньше значение, тем легче освободиться.

Обновление прошивки: Версию микропрограммы двигателя можно обновить онлайн в программном обеспечении v2320 и более поздних версиях. Если имеется новая прошивка, нажатие кнопки «Обновление прошивки» подскажет «обнаружена последняя версия прошивки двигателя, следует ли ее обновить». После подтверждения появится индикатор выполнения обновления. После того, как индикатор выполнения будет завершен, он предложит «обновление выполнено успешно».



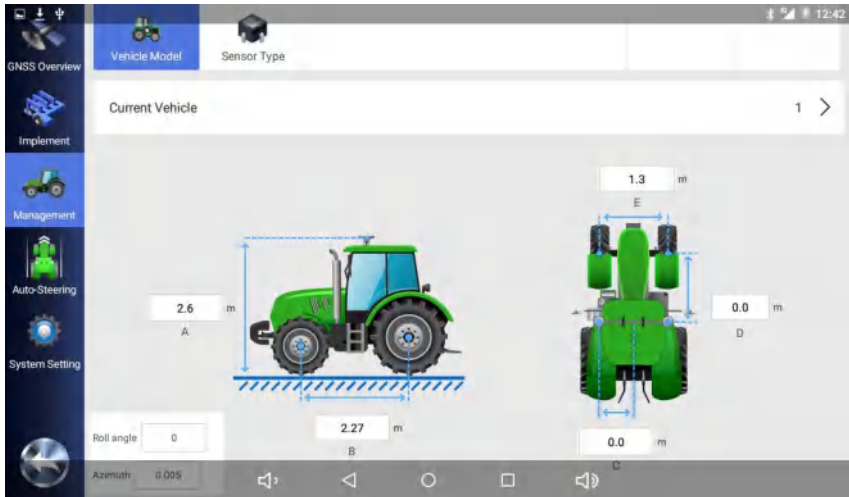
3.3.3.3 Управление транспортным средством

Текущий автомобиль: Нажмите, чтобы добавить различные транспортные средства или импортировать транспортные средства из базы данных, включая тип транспортного средства, марку, модель и модель транспортного средства. Функция скрытия: нажмите и удерживайте трактор в списке, чтобы удалить транспортные средства. Нажмите и удерживайте, чтобы удалить транспортные средства, когда имеется много информации о транспортных средствах или транспортных средствах с ошибками.



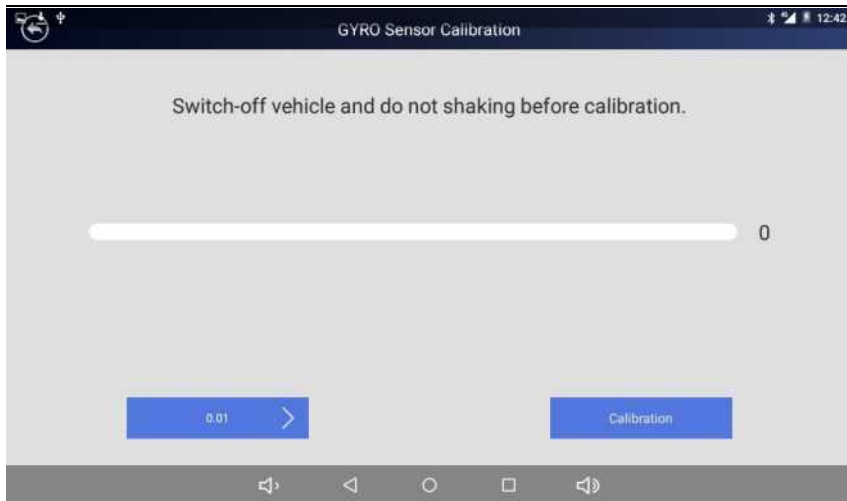
После добавления автомобиля вы можете ввести параметры автомобиля и выбрать датчик

ТИП.

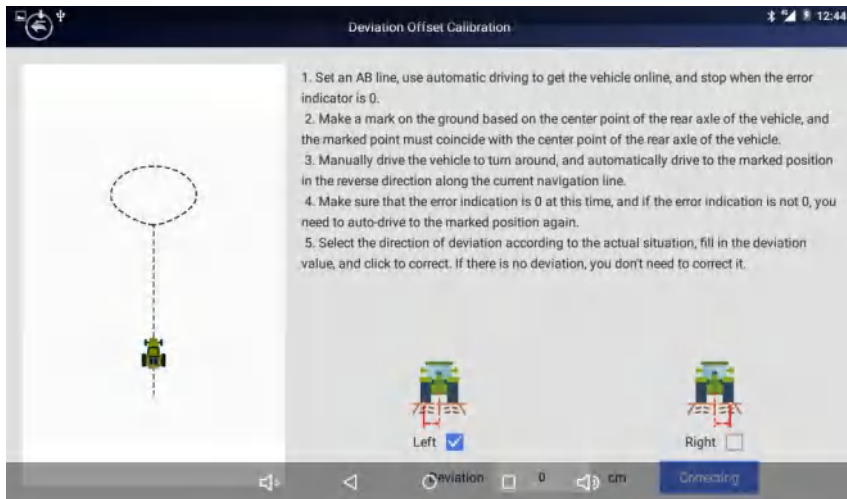


3.3.3.4 Ввод автомобиля в эксплуатацию

Калибровка датчика: Эта функция доступна только в режиме датчика ориентации и бесконтактного датчика угла. Он не появится в режиме датчика угла и энкодера. Нажмите «Калибровка» во время ввода в эксплуатацию, дождитесь окончания индикатора выполнения, и калибровка будет завершена после калибровки достоверности. (Для степени достоверности можно выбрать различные значения, которые в основном регулируют чувствительность гироскопа. Чем меньше установленное значение, тем выше чувствительность. Обычно по умолчанию используется значение 0,01.)



Повторный ввод линии в эксплуатацию: Во время ввода в эксплуатацию действуйте последовательно в соответствии с шагами и легендой.



3.3.4 Системные настройки

3.3.4.1 Системные настройки


Порог ограничения скорости: Максимальная скорость, разрешенная в автоматическом режиме вождения, будет разблокирована при ее превышении; Диапазон регулировки составляет 0 ~ 50 км/ч, по умолчанию 20 км/ч.

Язык: Есть три варианта: «следовать системе», «уйгурский» и «английский». Следующей системой является то, какой язык использует планшет и какой язык будет использоваться в программном обеспечении. Теперь английский и уйгурский языки можно переключать прямо в программе, но уйгурский еще не полностью адаптирован.

Единица записи операции: Существует четыре типа: Му, га, М2 и акр. Здесь вы можете напрямую переключать настройки.

Единица длины: Есть два варианта: метр и фут.

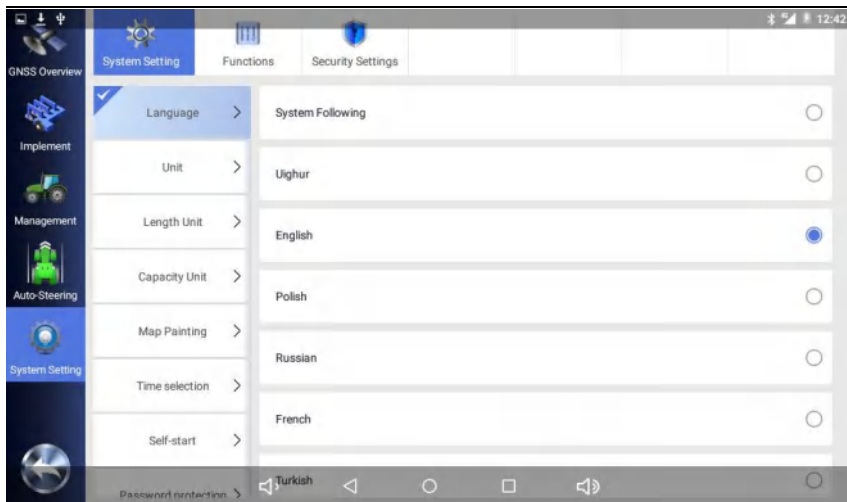
Единица мощности: Есть литры и галлоны, отечественные литры и иностранные галлоны. **Режим записи операций:** Бывает двух видов: ручной и автоматический. Это может быть установлено в соответствии с потребностями. Автоматическое вождение такое же, как и предыдущее автоматическое вождение. При включении навигации будет рисоваться дым. Вручную будет

"кнопка ручной записи"  для записи дыма. Если его не включить, дыма не будет записано.

Двойное переключение карт: У China Mobile и China Telecom есть два варианта, и подходящий можно выбрать в зависимости от местного сигнала.

Загрузить параметры резервного копирования: Пока параметры в настройках изменены, они будут сохранены автоматически. Если модифицированный эффект не годится, но предыдущие параметры забыты, можно загрузить резервные параметры.

Обновление программного обеспечения: На сервер будет установлена новая версия программного обеспечения. Если вы нажмете на нее, вам будет предложено обновить ее. Если это последняя версия, вам будет предложено указать, что это последняя версия и обновлять ее не нужно.



3.3.4.2 Настройки функций

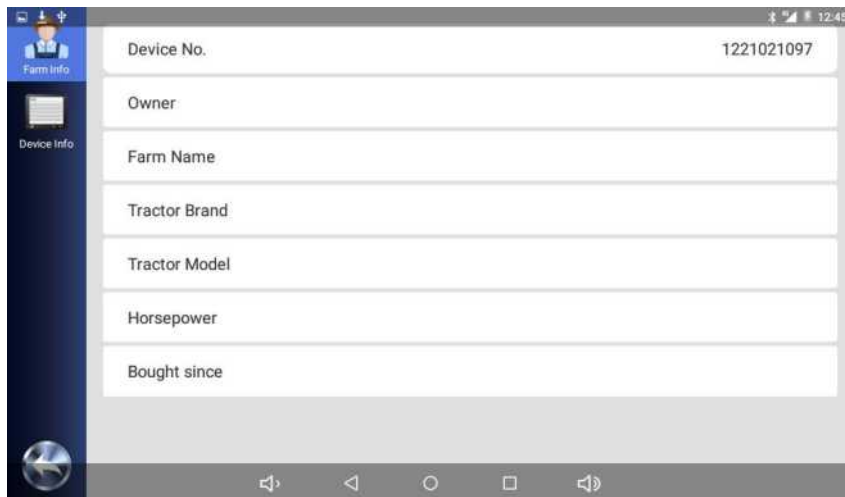
Включить/выключить соответствующие функции согласно купленным функциям/потребностям; Функции, которые можно использовать временно, включают автоматическое вождение и управление потоком; Плата представляет собой плату за поток, которую можно оплатить в разное время; Регистрация оборудования является временной регистрацией, и техник должен предоставить регистрационный код.



3.4 Информатизация

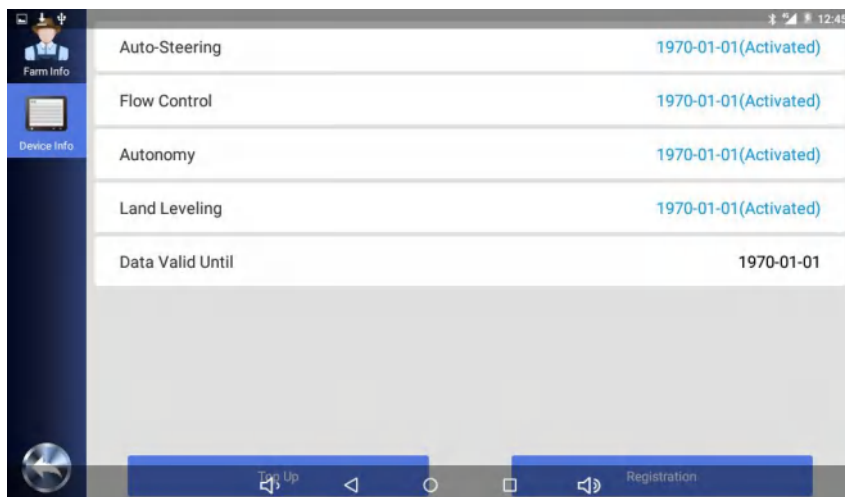
3.4.1 Информация о пользователе

Соответствующая информация будет получена согласно загруженной информации.



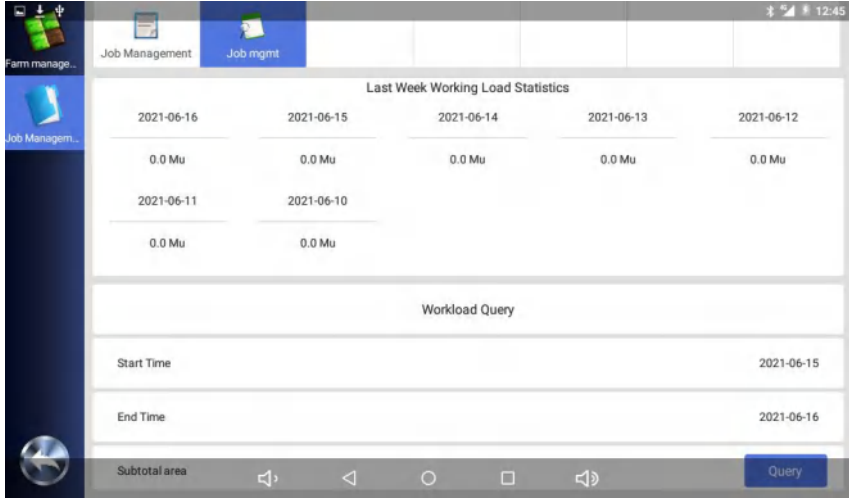
3.4.2 Информация об оборудовании

Также получается и отображается по загруженной и зарегистрированной информации.



3.4.3 Статистика работы

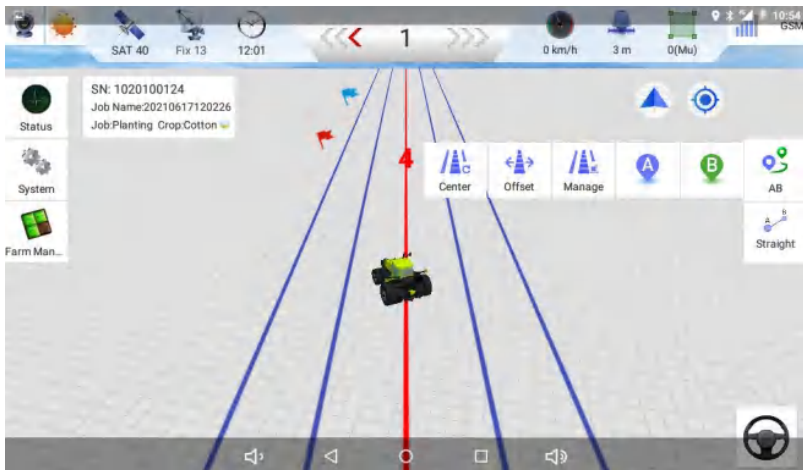
Он поддерживает статистику рабочей области, запрос рабочей области и общую рабочую область за последнюю неделю. Эта функция будет во многом удобна для пользователей.



3.5 линия АВ

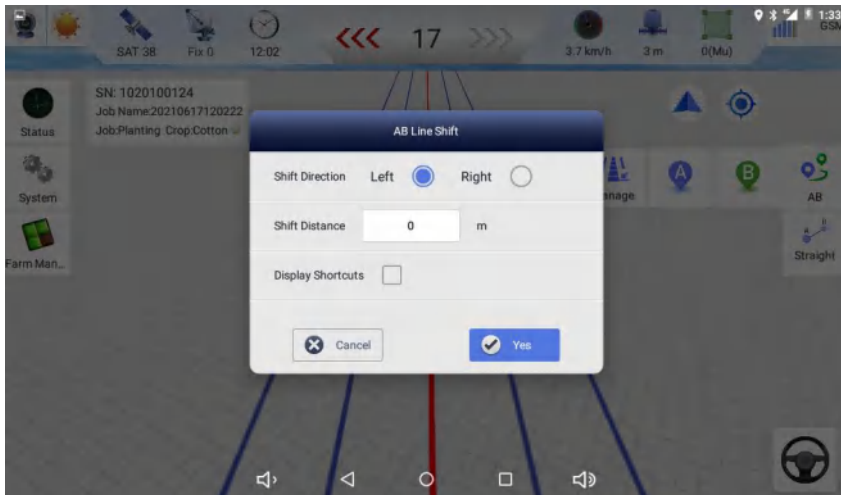
Установка линии АВ операции, которая может установить прямую линию, кривую, грабли и траекторию.

Функции включают строку сброса, строку перевода и строку импорта.

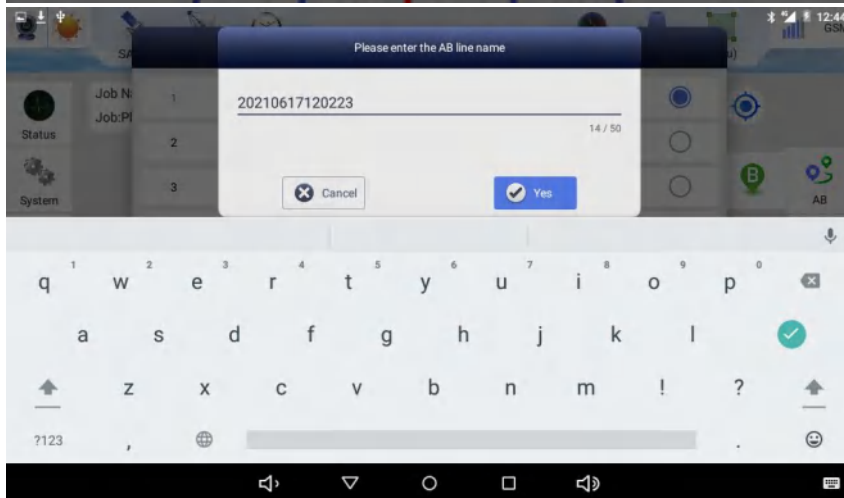
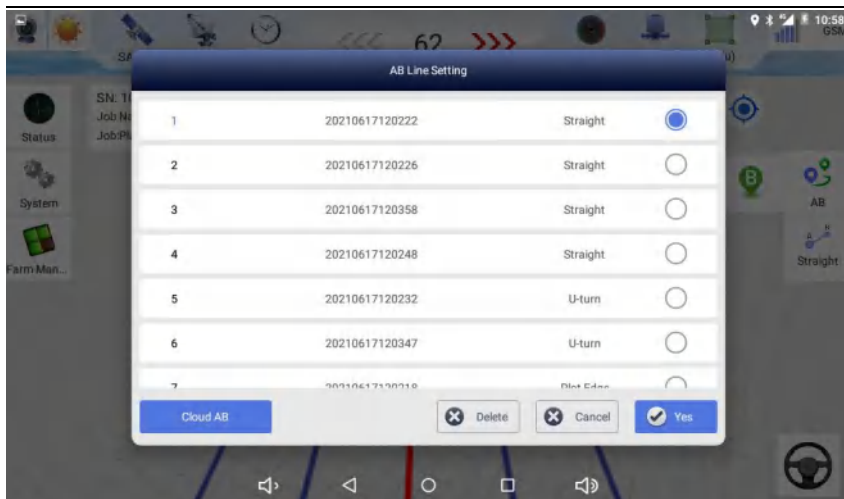


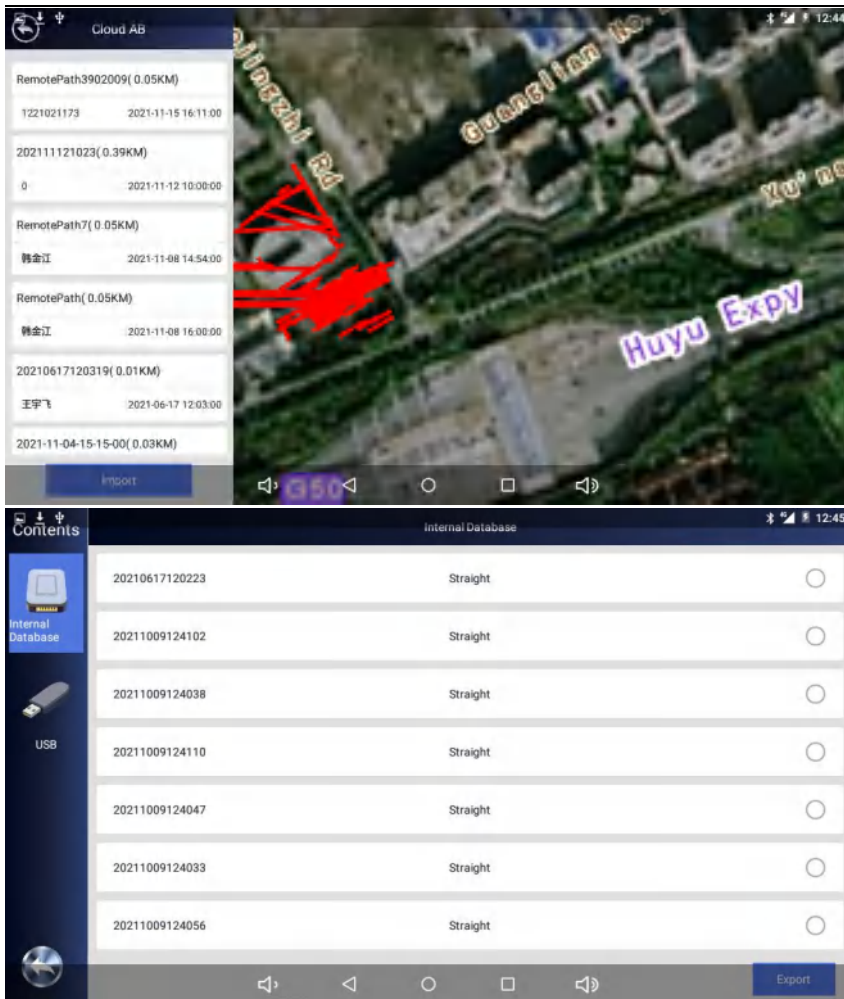
Линия перевода: перевод текущей линии АВ влево и вправо. Быстрый ход

кнопка: проверить дисплей. Если он не отмечен, он не будет отображаться. Установите расстояние перевода. Нажимайте стрелки влево и вправо в рабочем интерфейсе, чтобы перевести соответствующее расстояние в соответствии с установленным значением.



Линия импорта: загрузить линию АВ и импортировать предыдущую линию АВ или удалить линию АВ (используемая в настоящее время линия АВ не может быть удалена), сетевая линия АВ (загруженная линия АВ), USB-накопитель может импортировать / экспортировать линию АВ (выберите нужную линию АВ во время операции). Для самостоятельно введенной строки АВ и загруженной вы можете отредактировать имя строки АВ. Просто щелкните имя АВ, чтобы изменить желаемое имя.





4. Использовать процесс и спецификацию

4.1 Ввод информации и регистрация

После установки оборудования используйте небольшую программу для ввода информации,

включая информацию о пользователе и информацию об оборудовании, а затем зарегистрируйте программное обеспечение, прежде чем его можно будет использовать.

4.2 Ввод параметров автомобиля

Система → автоматическая навигация → управление автомобилем → добавление автомобиля/импорт автомобиля → ввод параметров → выбор типа датчика

В параметры входят высота основной антенны, расстояние между основной и вспомогательной антеннами, расстояние между антенной и центральной осью, расстояние между антенной и передней осью, колесная база тягача и колесная база переднего колеса трактора.

Эти параметры необходимо точно измерить и ввести в табличку. Обратите внимание, что единицей параметра является метр. Обязательно обратите внимание на преобразование единиц измерения, иначе это повлияет на фактическое использование.

Выбор типа датчика: выберите соответствующий тип датчика в соответствии с установленным датчиком.

4.3 Выберите базовую станцию и подключитесь

Система → настройка спутника → выбор режима → подключение базовой станции Выберите сетевую службу, режим CORS или внешний коммуникационный модуль. Если подключен D10 или D21, выберите внешний коммуникационный модуль.

4.4 Ввод в эксплуатацию автоматического вождения

Система → автоматическая навигация → ввод автомобиля в эксплуатацию → калибровка датчика (если нет) → повторный ввод линии в эксплуатацию

Калибровка датчика: Эта функция доступна только в режиме датчика ориентации и бесконтактного датчика угла. Он не появится в режиме датчика угла и энкодера. Нажмите «Калибровка» во время ввода в эксплуатацию, дождитесь окончания индикатора выполнения, и калибровка будет завершена после калибровки достоверности. (Для степени достоверности можно выбрать различные значения, которые в основном регулируют чувствительность гироскопа. Чем меньше установленное значение, тем выше чувствительность. Обычно по умолчанию используется значение 0,01.)

Повторите отладку линии: если есть калибровка датчика, сначала откалибруйте датчик, а затем повторите отладку линии. Если нет калибровки датчика, непосредственно провести повторную отладку линии. Откройте интерфейс отладки повторной строки и выполните отладку в соответствии с

предложенные шаги.

1. Установите линию АВ, используйте автоматическое вождение, чтобы поставить автомобиль на линию, и остановитесь, когда индикация ошибки станет равной 0.;
2. Сделайте отметку на земле, исходя из центра задней оси транспортного средства, и точка отметки должна совпадать с центральной точкой задней оси транспортного средства.;
3. Вручную управляйте транспортным средством, чтобы развернуться и автоматически доехать до отмеченного места в обратном направлении вдоль текущей навигационной линии.;
4. Убедитесь, что в это время индикация ошибки равна 0. Если индикация ошибки не равна 0, вам необходимо снова автоматически добраться до отмеченной позиции.;
5. Выберите направление отклонения в соответствии с реальной ситуацией, заполните значение отклонения и нажмите «Коррекция». Если отклонений нет, то и исправлять не нужно.

4.5 Использование автоматического вождения

Настройка ширины сельскохозяйственных орудий → настройка линии передачи → настройка линии АВ → движение машины по линии АВ вручную → включение навигации для работы

При установке линии АВ трактор не должен работать и должен работать пустым. Припаркуйте трактор на этом конце участка, встаньте перед трактором в направлении работы, нажмите кнопку «а» на экране, чтобы задать точку а. Ведите трактор по направлению фронта на другой конец земли, останавливайтесь, нажимайте кнопку «В» на экране и ставьте точку В. В это время введите название этой линии (по умолчанию табличный код + Текущее время).

Внимание: Всякий раз, когда трактор прибывает на новую, необработанную землю, необходимо сбросить линию АВ. При настройке линии обратите внимание на то, находится ли линия АВ в прямолинейном режиме. Если операция не завершена в тот же день, вы можете позвонить по той же линии АВ, чтобы продолжить операцию на следующий день.

В правом нижнем углу навигационного интерфейса есть кнопка навигации.



Щелкните ее, чтобы начать навигацию; Нажмите еще раз, чтобы завершить навигацию